(54) GRINDING MACHINE

(11) 57-138575 (A)

(43) 26.8.1982 (19) JP

(21) Appl. No. 56-20201

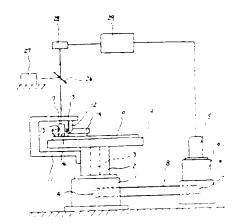
(22) 16.2.1981

(71) HITACHI SEISAKUSHO K.K. (72) KAZUHIRO OGAWA(2)

(51) Int. Cl3. B24B37,04

PURPOSE: To make it possible to work continuously without stopping machine from starting to finish of the work in a grinding machine that laps a transparent work by shooting light to the position of working of a work and receiving the light reflected from the work to detect the amount of working of the work.

CONSTITUTION: A motor 5 is operated and a lapping machine 9 is rotated to grind the lower face of a work 16 that is set in the piercing hole 15 of a work holder 14 with lapping agent supplied to a polishing cloth 10. During the grinding laser light from a laser stimulating device 27 is directed to the grinding face of the work 16 through an objective lens of a weight 17 that is provided on the piercing hole 15, and the laser light reflected from the grinding face is received by a photo sensor 28 and the light is converted into electricity. The output signal from the photo-sensor 28 is input to a control device 29. In this control device 29 the input is compared with a beforehand set reference value. If the output signal coincides with the reference value, the motor 5 is stopped, and the rotation of the lapping machine is stopped, and the work is machined to a specified dimension.



p 公開特許公報 (A)

昭57-138575

5t Int. Cl.³ B 24 B 37 04 識別記号

行内整理番号 7610-3C 43公開 昭和57年(1982)8月26日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 4 頁)

54研磨装置

21特

頤 昭56-20201

22出 第

頭 昭56(1981)2月16日

72発 明 者 小川和裕

横浜市戸塚区吉田町292番地株 式会社日立製作所生産技術研究 所由

所内

72発 明 者 川合恒男

横浜市戸塚区吉田町292番地株

式会社日立製作所生産技術研究 所内

79発 明 者 能戸幸一

横浜市戸塚区吉田町292番地株 式会社日立製作所生産技術研究 所内

71出 願 人 株式会社日立製作所

東京都千代田区丸の内1丁目5

番1号

节代 理 人 弁理士 薄田利幸

另 細 書

1 発明の名称 研密装置

2 特許請求の超過

1. 名明刀辞遍在提明

本角明は、ラップ加工を行なりための研算技

選に乗り、特に、透明な被加正物の可以を指揮 選に効率よく加工するようにした研想設置に満 するものである。

ラップ加工は、通常加工面の充了や形状精変を向上させる場合に用いられている。一方、ラップ加工においては、加工条件の変動によって単位時間当りの加工者が大きく変動で対して、地では、加工物の寸法(加工物で対して、独立を高精度に加工する。時代は、加工物の寸法側足を何回もくり以し行なって、は加工物の寸法側足を何回もくり以し行なって、がある。このため、生産性が大のには下する欠点がある。

本発明の目的は、上記した従来技術の次点をなくし、適明な特加工物を加工する額、技加工物を通して加工終了位置を検出し、主意性を高上させるようにした研歴装置を提供するにある。上記目的を達成するため、本場時に記りではラップ定録の回転中心から真心した細心を中心として回転するケークホルチに保持された被知

2

第1回ないし男子四は不発明の一実施例を示すもので、同図において、1はペースにして、 軸受2を介して幅3を回転自在に支持し、ブーリ4と軸3の間は別示しない機単装強で動力を 低達するようになっている。5はモータにして 鉄速級4に結合され、被巡機3のブーリフおよ びベルト8を介してブーリ4に動力を伝達し、

5

る。26はハーフミラにして、ラップ定盤9が印 転したとき、前記レンズ24の中心が通る軌跡の 一点の上方に配置され、レーザ階級器27からの レーザ光の一部を反射して、レンズ24を通し、 加工面を照射すると共に、加工面からの反射光 の一部を透過させ、フォトセンサ28に受光させ るようになっている。29は制物手段にして、ア ォトセンサ28からの異気信号に占いて、町紀モ ーメ5の関係を連断し、モーメ5を止めて加工 を終了させる。制如手段29位、胡り別に示すよ うに、フォトセンサ28に袋筅され、フォトセン サ28から印加される信号を低升処理な可能な大 きさに増中する増中回的512と、この増中回路51 に接続され、湖市回路31から印加された信号の ノイズを除去するパンドパスフィルタ32と、と のパンドパスフィルヲ52に接続され、パンドバ スフィルタ32から印加される借待をディジタル 信号に変換するND変換回転結と、このND変 典国路33に根鏡され、2間の最成は18を有する 切替スインチ34と、切替スイング34の接点ほに

雌さを出版させると、はなっている。) はっし プ定盤にして、始よりと適に固定され、かつ、 |上面にポリンシアプロス10を出定している。() は支持がほにして、コの字がのみにはの一温が 形記載や2に固定され、性の一等がサリンシブ プロス12の上方に共出している。12は支持軸に して、自記支持お付けの一端からポリンシグラ ロス10と対向するように逆出し、その先輩にべ アリンプ13を介してフークホルダ14を回転可能 で結合している。このワークホルダ14には貫通 穴15が形成され、この異通穴15の中に、被加工 物13かよび連17を図め可能に収容するようにな っている。前記睡17世、第2辺に示すように。 本体18の中央に設付きの異通穴19が穿殺されて いる。この貫通穴19内に交出する蛆受20には、 一端にハンドル21を固定した送りねじ22が回転 自在に支持されている。23はレンマ24を保持す る頃にして、その外側面から決出するナット25 が引記送りねじ22と媒合し、まりねじ22の回転 によってレンス24を弁路させるようになってい

登紀され、ルク変換回路34から印加されるディシメル信号の最大値を基準値として保持で発送した保持回路35と、この保持回路35に接接した低を消失するラグでは、保持回路35に保持した低を消失するラグの接続され、保持回路35に接続され、特別時35から明路37に対し、大力のは特を発揮する比較回路37に対したとき一個の37に接続され、手動の路37から回路37から回路37から回路37から回路37から回路37から回路37から回路37から回路37から回路37から回路37から回路37から回路37から回路37からでは、カカナン・カル・カーでの3を発行した。なが、カリーでは、カ

上記の構成において、保持回答35で基準値を 数定するには、まず、ランデアリアメイッチに を押して、保持回路35に設定されている古い著 単値を併去すると共に、切替スイッチ34を選ぶ

6

オ雄に切撃える。一方 ップ定数とを出船さ せながらゼリシンプクロス10上にラップ削を供 前し、ポリンンアクロス10上にラップ所を対数 させたのち、ラップ定盤りを止め、ワースキャ **ダ14の貫通穴15に所定の寸法に当上されたマス** チゲージと確17を伸入する。そして、レーザ系 塩盛27からレーサ光を発掘し、ハーフミラ26知 よびレンス24を通してマスタゲージとポリシン グクロス10の要触面を服射し、その反射光を、 レンズ24およびハーフミラ26を介してフォトセ ンサ28で受光する。との状態で、ハンドル21を 回し、レンメ24代よって集尤されるレーサ尤の 崩点をマスタゲージとポリッシングプロス10の 安阪面に合わせる。とれは、モニタ回路39の袋 示を見ながら、A/D 変換回路530円力が最大の 化なるようにレンズ24む位置央めを行なりとと により連択される。とのようにして、基準値の 改足が終ると、切替スイッチ34を接点日餅に切 答える。一方、難17およびマスメグージを収出 し、資通穴15℃後加工物16をセットしたのち、

. 1

なか、基準値を設定する際に、マスターゲージを使用しない場合には、差17の下海面から所定の寸法(被加工物14の加工後の寸法)だけ下方に組点が位置するようにレンス24の位置をセットしてかき、これを、被加工物10もしくは同材質のデミー上に収せて、A/D 変換回路33の出力が最大値を過ぎるまで研磨し、前記最大値を占単値として設定すればよい。

以上述べた如く、本発明によれば、研修加工中に透明な機加工物の加工位置を照射し、その反射光を受光して被加工物の加工量を検出するようにしたので、加工開始から加工終了まで吸減を止めるととなく連続して加工を行なうことができ、生産性を大中に向上させることができる。また、同一条件で加工量の検出を行なうので、加工後の被加工物の結算を向上させ、ばらつきの少ない製品を得ることができるなどの効果がある。

4 図面の新単な説明

44 1回は本発明による研盟装置の一門を示す

頭は全眼・「、この次難で、ガリティステロス 13の上にラップ削を供贈しさつ、モーメるを作 動きせ、ラップ定程9を山転させる。すると、 建設工物に口引動が行なわれる。このとも、 ーラポルギ14がポリンンブプロスロに対し個心 位置にあるため、フークポルダ14台、支持舶12 を中心として回転する。したがって、フークホ ルメ14が1回転する年に、1回づつ、被加工物 16がハーフミラ26の下を通る。として、破俎工 物16がハーフミラ26の下に位置したとき、レー ザ光によって照射され、その反射光がフォトセ シサ28で受光され、電気は呼に変換される。ノ ォトセンサ28の出力は増市回路31、バンドバス フィルタ32、 A/D 変換回路33かよび切替スイッ チ34を通り比次回路37に印加され、保持凹路35 **に設定された基準値と比較される。このとき、** A/D変換回路33の出力と赤路値が一致すると、 比較回路37から信号が発促され、スイッチ回路 5月が作動して、モー・5を止める。とのように して、被加工物10は所定の计法に加工される。

8

情成図、第2図は第1図にかける難の拡大所重図、第3図は第1図にかける制御手段のブロック級図である。

9: ラップ定盤、 12: 5 友持船、

14:ワークホルダ、 15:異道穴、

16: 波加工物。 17: 違、

18: 本体。 19: 頁通穴、

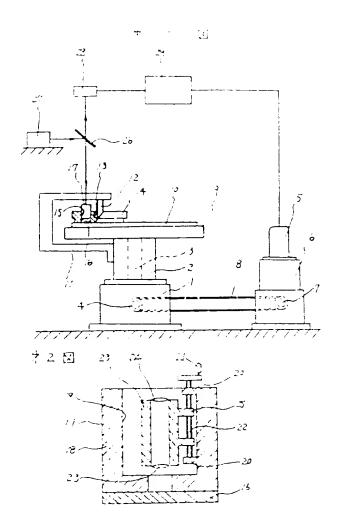
24 、レンズ、 76 : ハーフミラ、

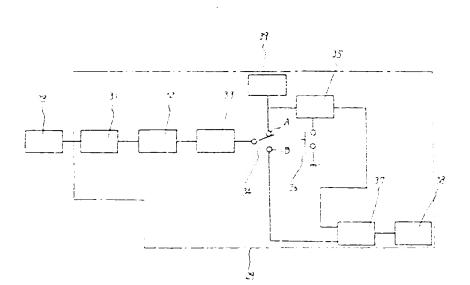
29 : 初郊手段。

27:レーザ発版論、

だ水 で埋入弁理士 瀬 田 和子華。 大型・グ

28:フォトセンサ、





7

3

I